

Парковка в гараж



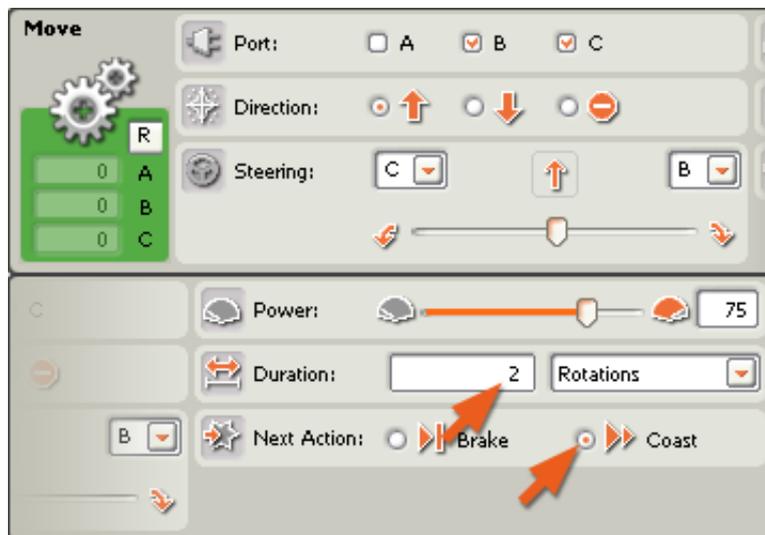
В этом задании вы напишете программу парковки робота в гараж. Программа будет содержать два параллельных процесса, т.е. робот будет выполнять два действия одновременно.

Для просмотра FLASH-ролика щелкните на картинке правой кнопкой мыши и выберите команду PLAY.

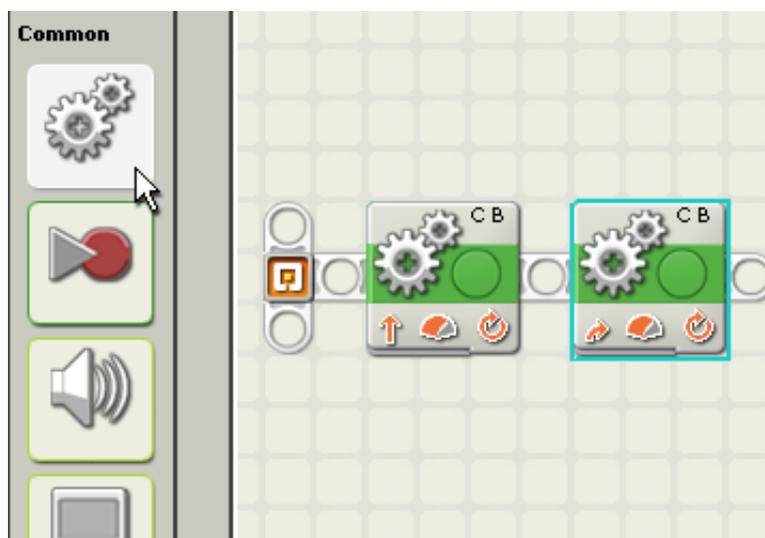
- 1 Создайте новый документ. Лево́й кнопкой мыши перетащите в рабочую зону иконку блока Движение.



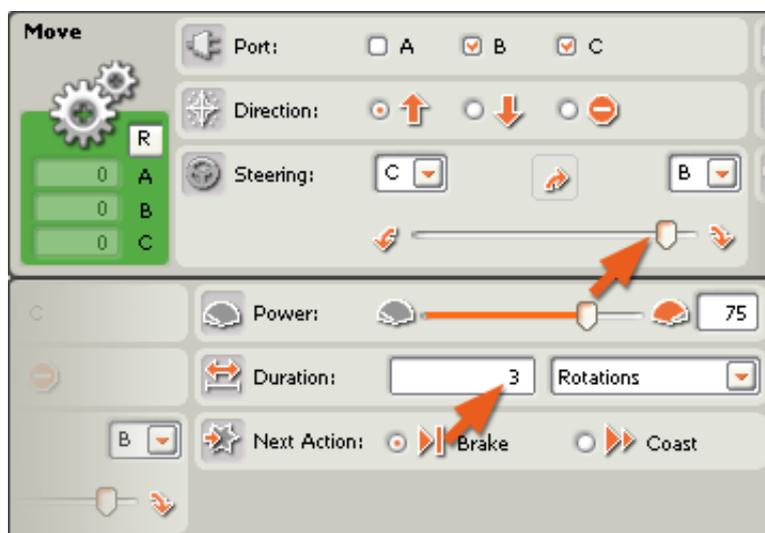
- 2 Настройте блок, выбрав двигатели В и С, направление движения - вперед, уровень мощности 75%, длительность - 2 оборота. В конце операции тормоз не включать.



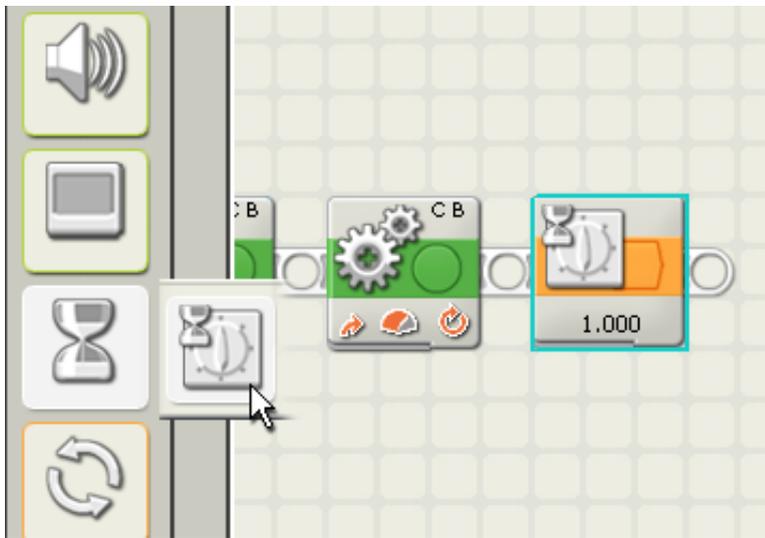
3 Добавьте к программе второй блок движение.



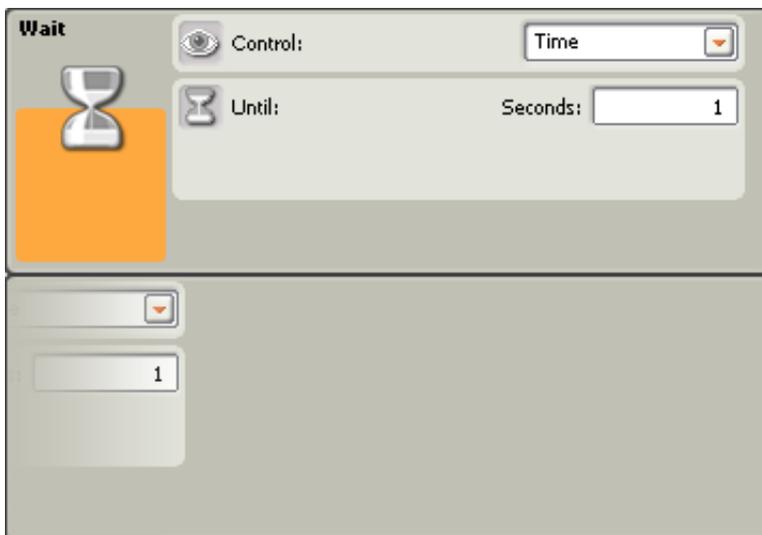
4 Для него выберите следующие настройки: двигатели В и С, направление движения так же вперед, уровень мощности 75%, длительность - 3 оборота. В конце операции должен будет включен тормоз. Поворот вправо.



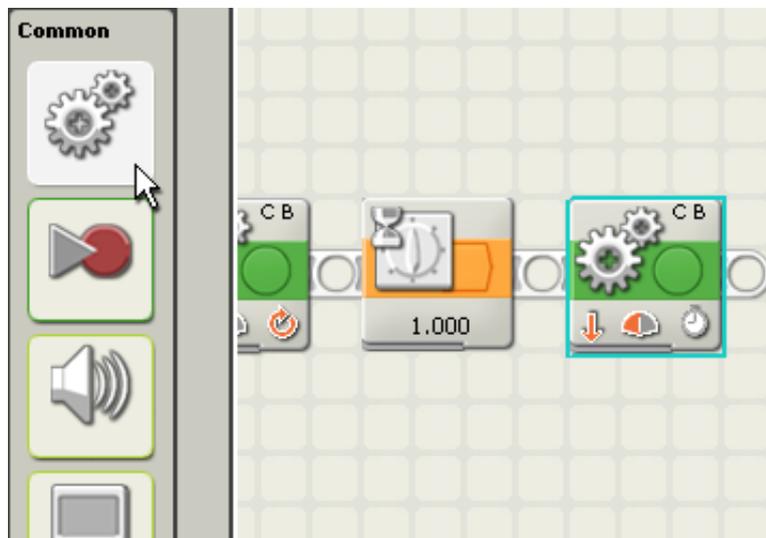
5 Добавьте блок Жди время.



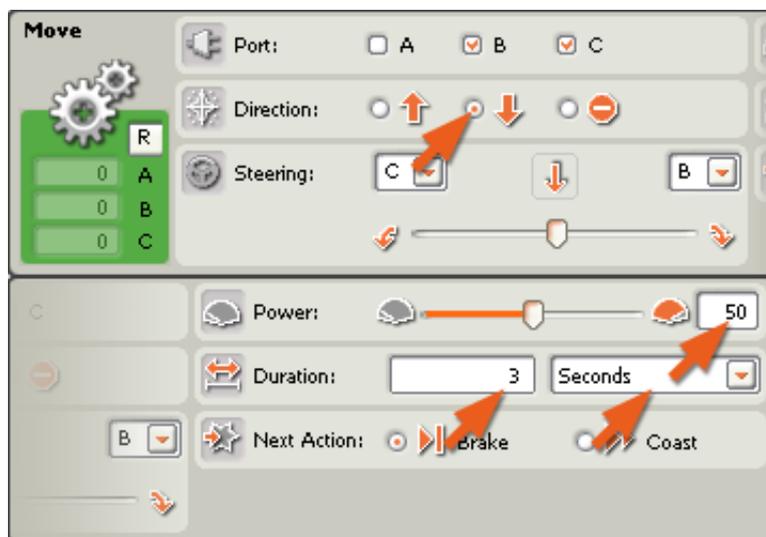
6 Задержка блока 1 секунда.



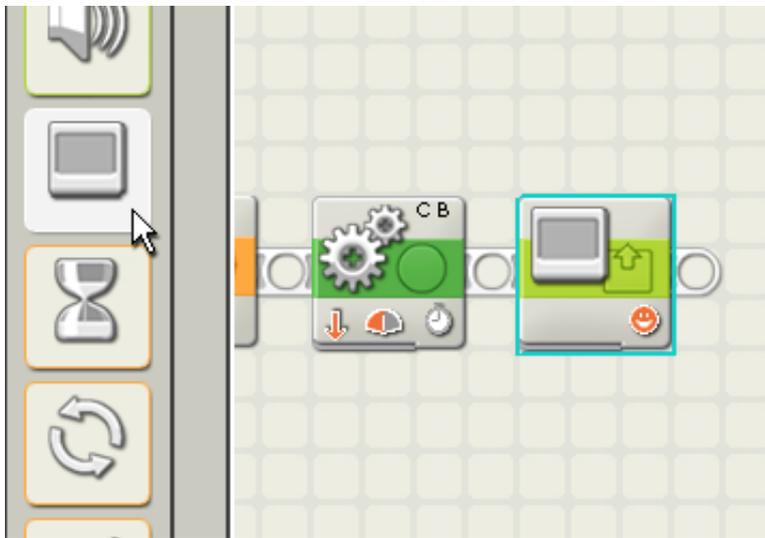
7 Добавьте третий блок движение.



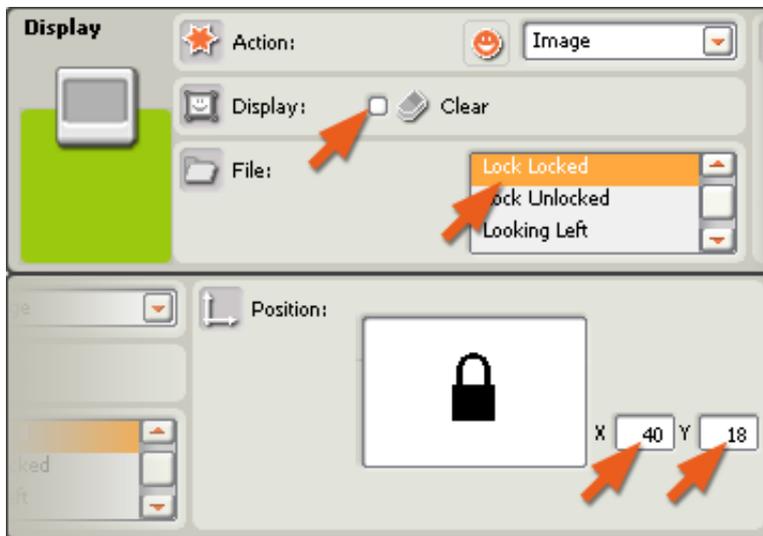
- 8 Настройте блок, выбрав двигатели В и С, направление движения - назад, уровень мощности 50%, длительность - 3 секунды, руль - прямо. В конце операции включить тормоз.



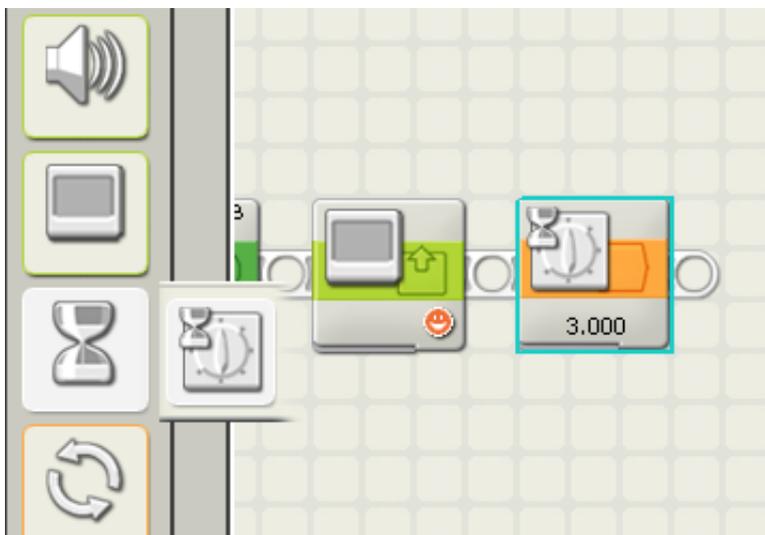
- 9 Следующий блок программы - это блок Дисплей.



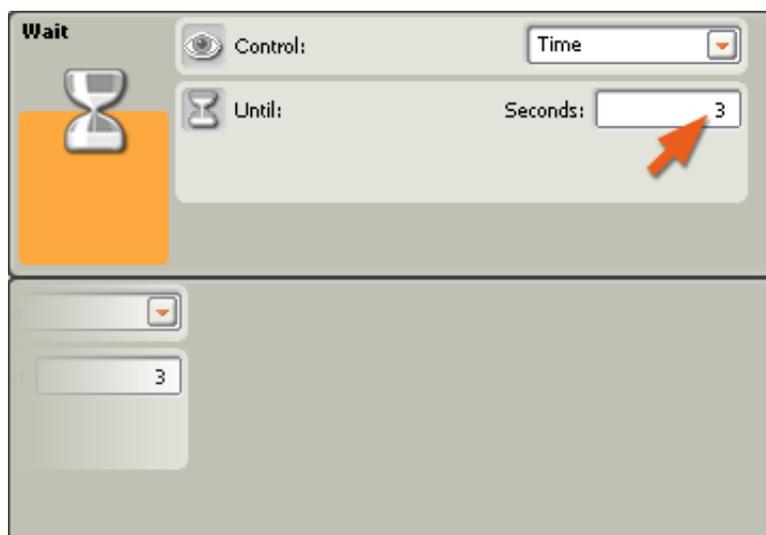
- 10 На дисплее демонстрируется изображение закрытого замка. Координаты верхнего левого угла изображения (40,18).



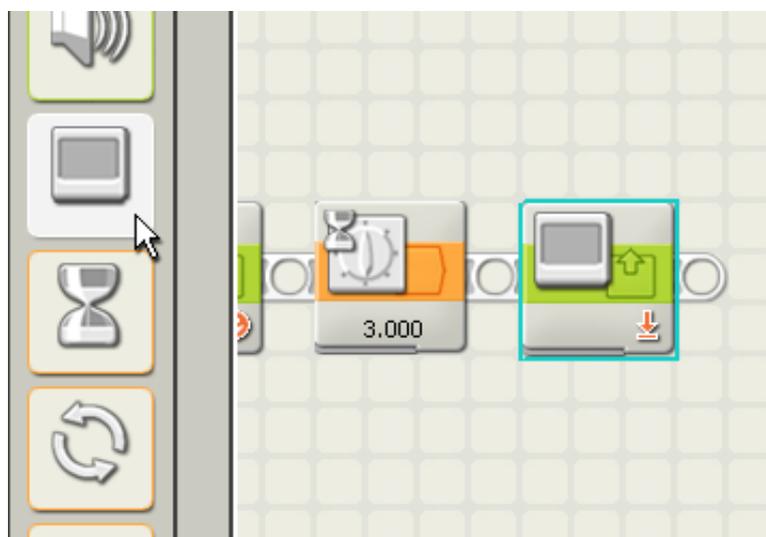
- 11 Добавляем задержку - блок Жди время.



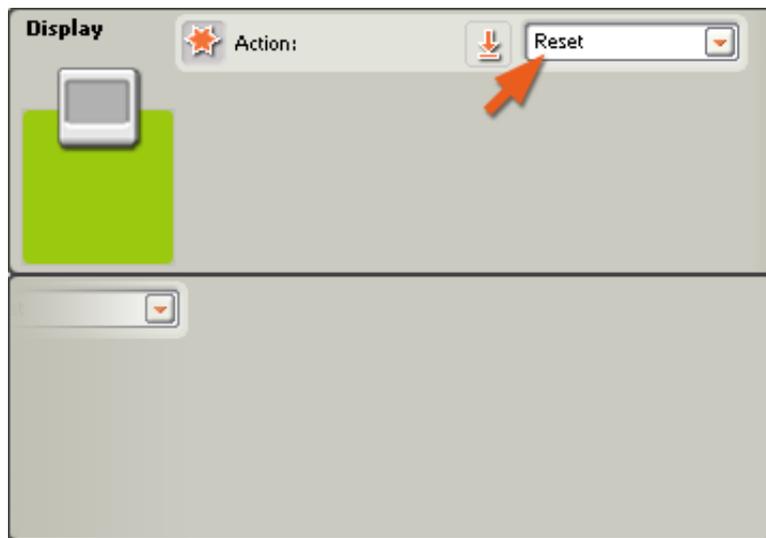
12 Время задержки 3 секунды.



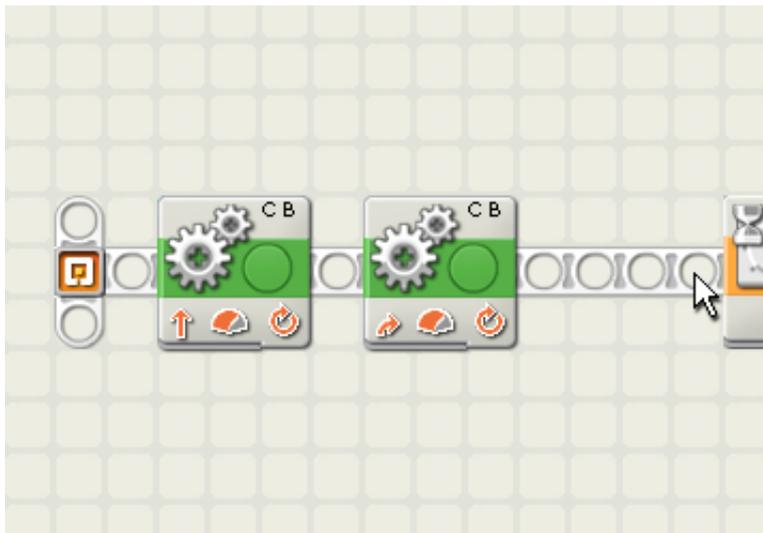
13 Снова выбираем блок Дисплей.



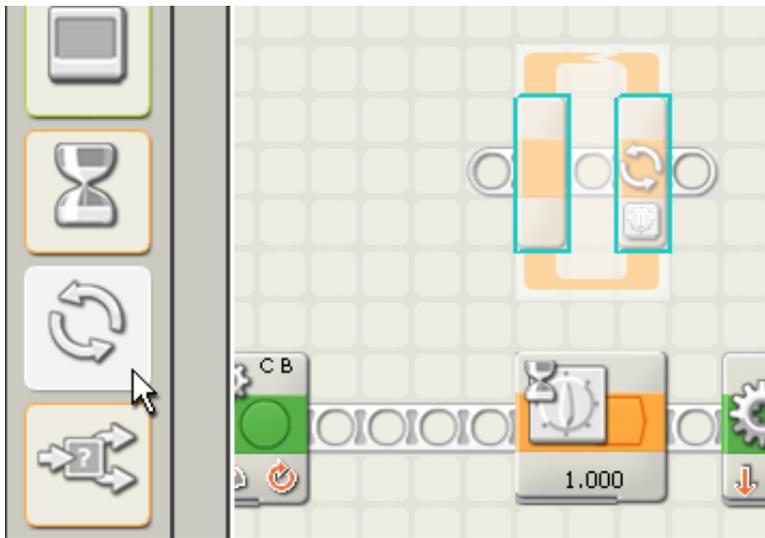
14 Режим работы блока - сброс.



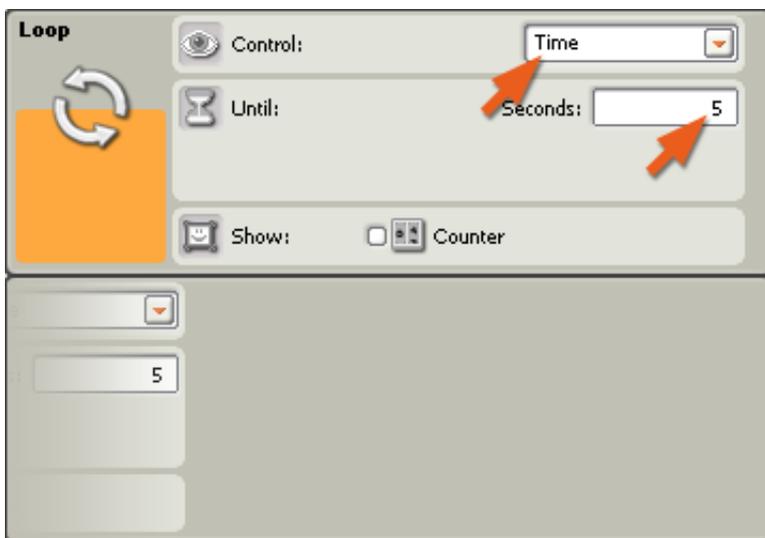
- 15** Используя мышку (при нажатой левой кнопке) раздвиньте 2-ой и 3-ий блок. Мышку нужно подвести к правому краю второго блока, пока курсор не примет вид двух вертикальных черточек, нажать кнопку и вести мышь вправо. Блоки должны сдвинуться вправо, освободив место.



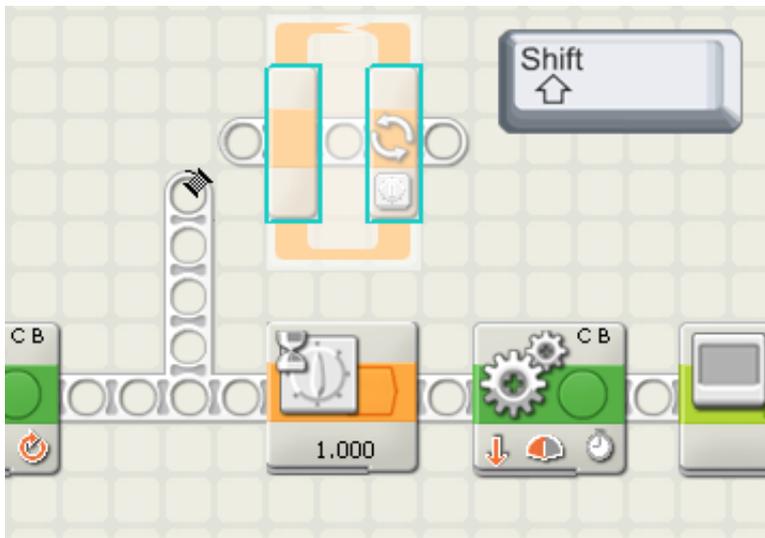
- 16** Выберите блок Цикл, и перетащите его примерно в это место. Он должен быть значительно выше направляющей, иначе он просто прикрепится к ней, когда вы отпустите кнопку мыши.



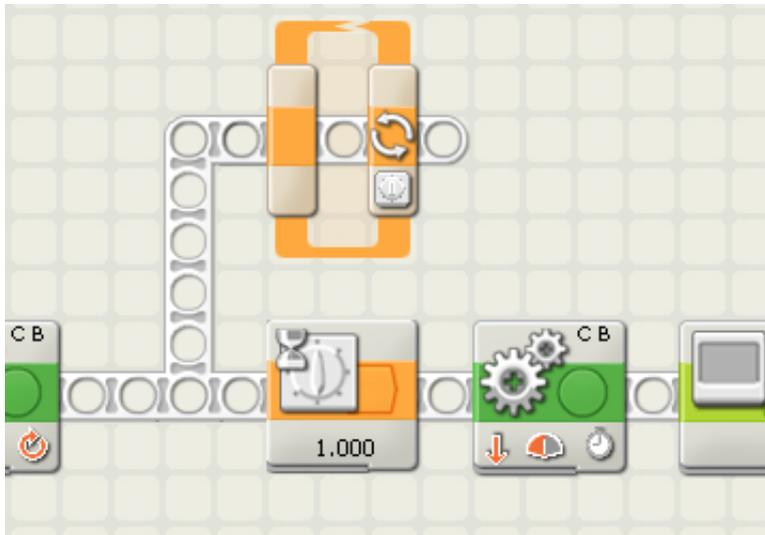
17 Сконфигурируйте цикл для выхода по истечении времени в 5 секунд.



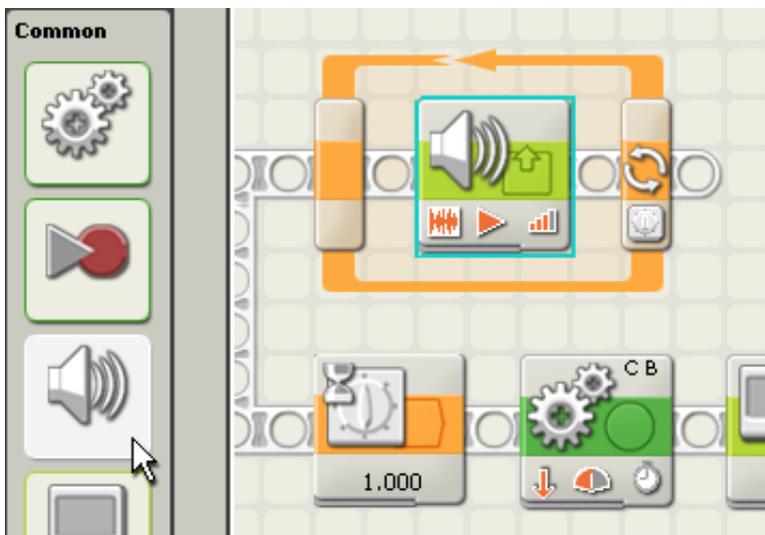
18 При нажатой клавише SHIFT и левой кнопке мыши соедините две направляющие.



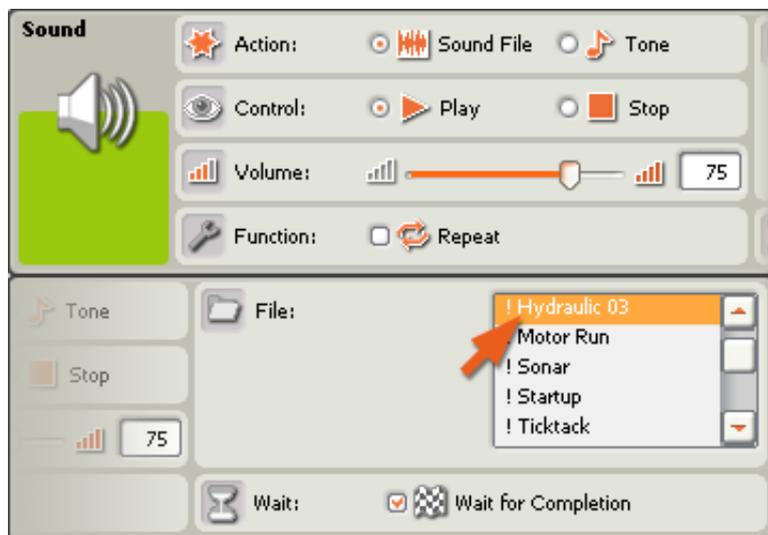
- 19 Таким образом вы можете в программе организовать два параллельных процесса, выполняющихся одновременно.



- 20 Внутри тела цикла поместите блок Звук.



- 21 Настройте блок звук для воспроизведения звукового файла "!Hydraulic 03" с 75% громкостью.



22



Нажмите кнопку RUN, программа будет загружена в NXT и

запущена.

Робот должен проехать вперед, развернуться к гаражу задом и двигаться задним ходом, издавая прерывистые звуки в течении 5 секунд.