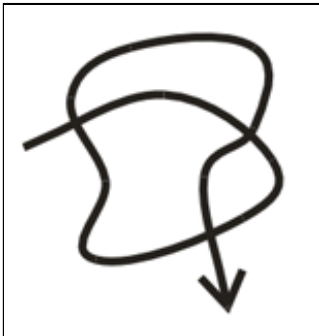
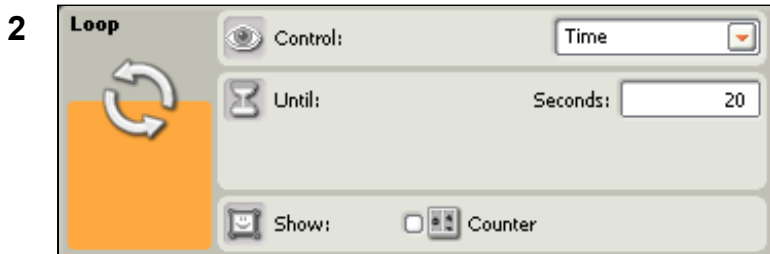
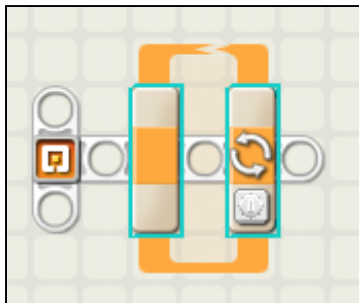


# Робот-танцор

На самом деле робот, который вы постройте здесь, движется по случайной траектории, по типу приведенной на рисунке внизу. Все это лишь отдаленно напоминает танец.

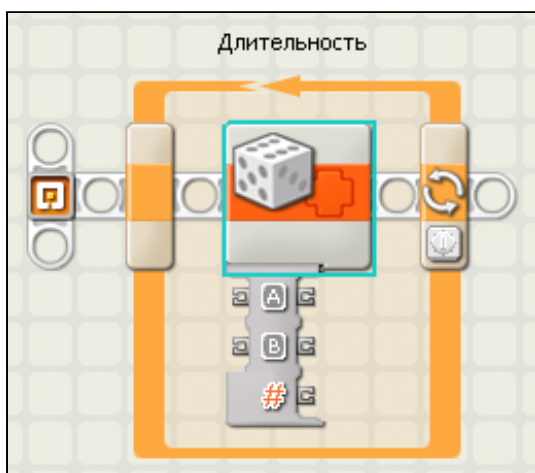


- 1 Создайте новый документ.левой кнопкой мыши перетащите в рабочую зону блок цикл.

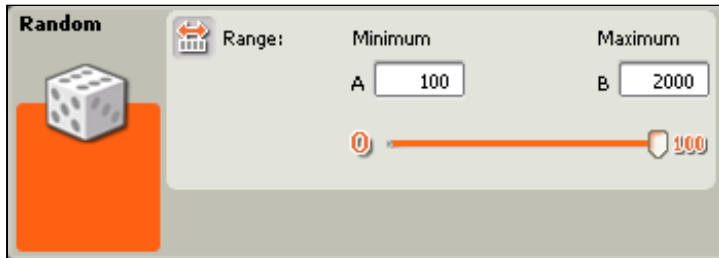


Настройте его на работу, скажем, в течении 20 секунд.

- 3 Внутри тела цикла поместите первый блок Случайное число, отвечающий за продолжительность движения.

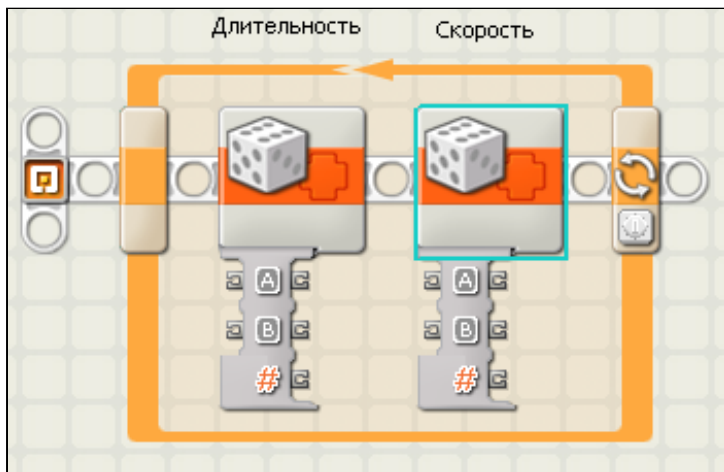


4

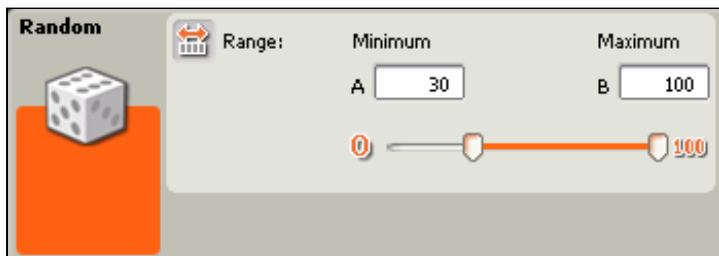


Он будет генерировать случайные числа в диапазоне 100-2000, что будет соответствовать 100-2000 градусам.

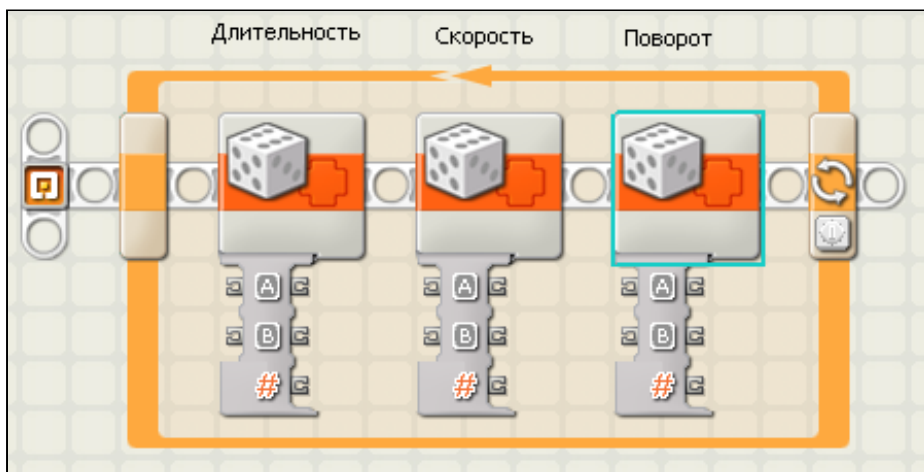
5 Второй блок отвечает за мощность, т.е. скорость движения робота.

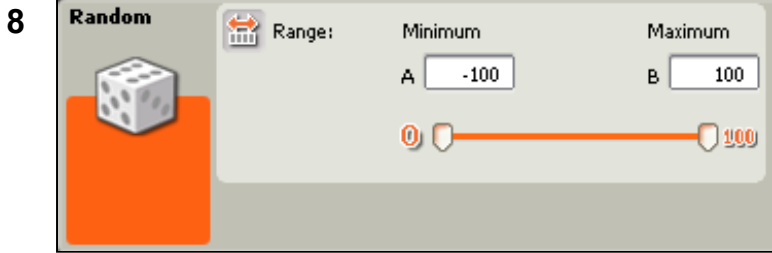


6 Диапазон изменяя мощности от 30 до 100.



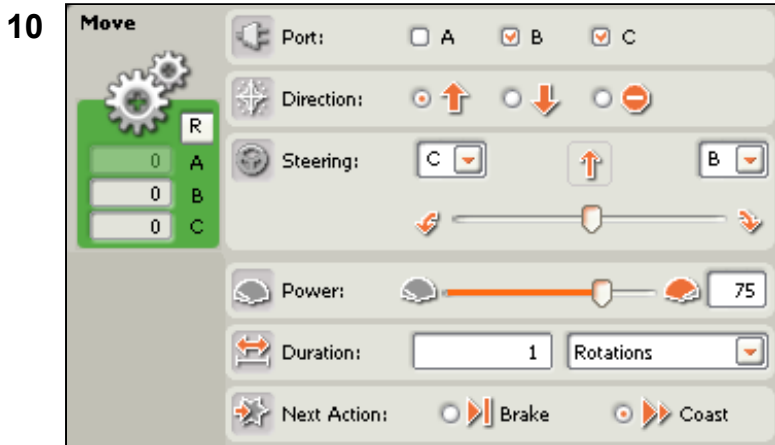
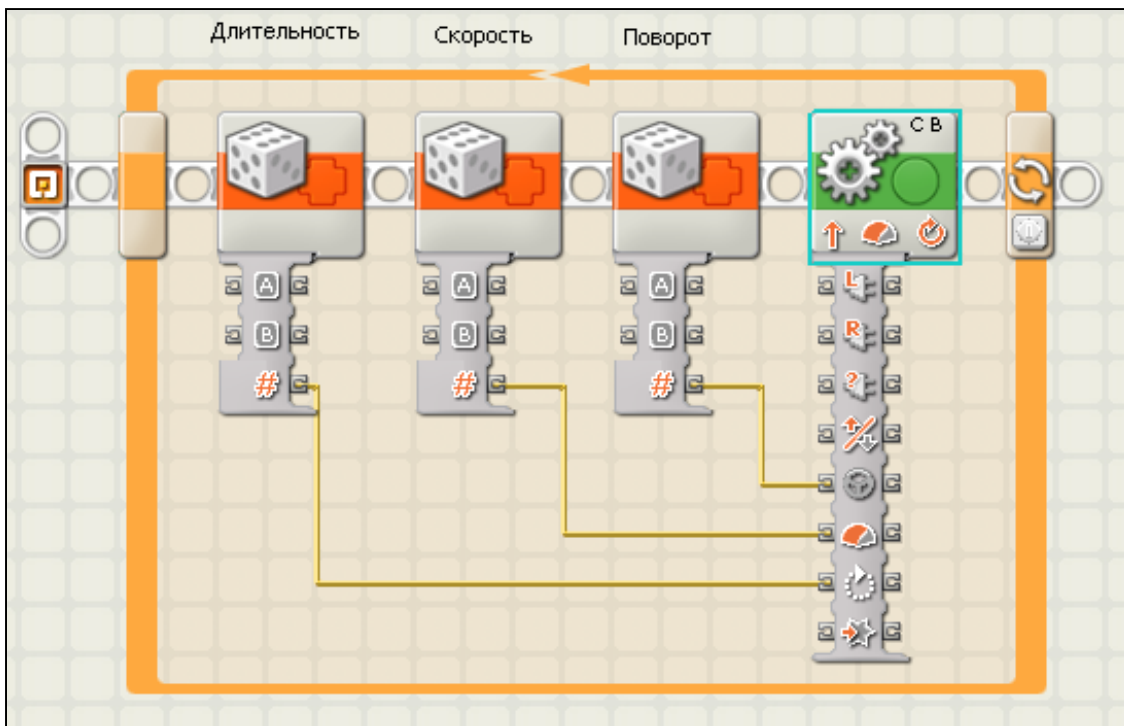
7 Третий блок управляет рулевым колесом, т.е. направлением движения робота.





Он генерирует случайные числа в диапазоне от -100 до +100.

- 9 Наконец добавим блок движение, заставляющий робот двигаться в соответствии с генерируемыми случайными параметрами движения. Соедините его с остальными блоками проводниками так, как это показано на рисунке.



Настройте блок в соответствии с картинкой. Из существенных параметров перечислим только двигатели, направление движения - прямо, отсутствие тормозов и измерение длительности в оборотах. Все остальные параметры задаются в программе динамически.



- плавными
- резкими
- динамичными и т.п.